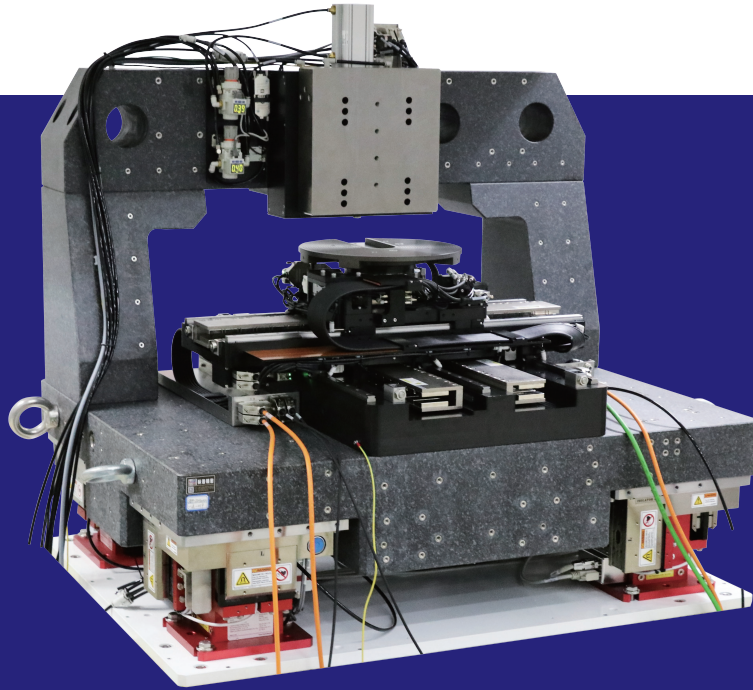




PGS-XYT 系列

- ▶ 堆叠XYT平台
- ▶ 高精度, 高刚性,
快速运动整定
- ▶ 静态抖动小
- ▶ 圆晶平台
- ▶ 无齿槽力
- ▶ 真空适用版本

CN-26.3.1

PGS-XYT

电机参数	上轴	下轴	T轴
电机型号	AUM4-P5-S4-K-NH-3.0-NFB-V201	AUM4-P5-S6-K-NH-3.0-NFB-V201 ^①	ACW170-52-P-J7-H9D-3.0-FB-RT-11800-1000X-P5-Z17
持续推力(自冷) @100°C ^① 持续转矩(自冷) @100°C [T轴] ^①	284 N	331 N	2.8 Nm
峰值推力 峰值转矩 [T轴]	1605 N	1872 N	9.7 Nm
力常数 ±10% 转矩常数 ±10% [T轴]	30.9 N/Arms	36 N/Arms	0.66 Nm/Arms
反电势常数 ±10%	25.2 Vpeak/(m/s)	29.4 Vpeak/(m/s)	0.056 Vpeak/rpm
相间电阻 @25°C ±10% ^②	1.22 Ω	1.75 Ω	2.76 Ω
相间电感 ±20% ^③	0.96 mH	1.44 mH	1.65 mH
持续电流(自冷) @100°C ^①	9.2 Arms	9.2 Arms	4.2 Arms
峰值电流	53 Arms	52 Arms	14.7 Arms
最高母线电压	96 Vdc	96 Vdc	96 Vdc
电磁周期	60 mm	60 mm	16 2P
机械参数	上轴	下轴	T轴
有效行程 ^④	360 mm	370 mm	360 mm 连续
双向重复定位精度 ^⑤	±0.3 μm	±0.3 μm	±1 arcsec
定位精度 (补偿后)	±0.5 μm	±0.5 μm	±2 arcsec
平面度	5 μm	5 μm	-
直线度	7.5 μm	7.5 μm	-
俯仰	15 arcsec	10 arcsec	-
俯仰重复精度	±0.5 arcsec	±0.5 arcsec	-
偏摆	10 arcsec	10 arcsec	-
偏摆重复精度	±0.5 arcsec	±0.5 arcsec	-
正交	±5 arcsec	±5 arcsec	-
径向跳动	-	-	±5 μm
典型位置稳定性 ^⑦	±2 nm	±2 nm	±0.007 arcsec
最大加速度	10 m/s²	10 m/s²	4000 deg/s²
最大速度	1 m/s²	1 m/s²	600 deg/s²
额定负载	2.5 kg	2.5 kg	2.5 kg

① 测量时环境温度为25°C，取决于散热环境。
② 电阻测量采用直流电流，含0.5米标准线缆。
③ 电感测量频率1kHz，AUM系列电感浮动范围较大为±40%是因为三相电感不同，样册标定数值为最大值与最小值的平均值，对于每一相电感，浮动范围为±20%。
④ 下轴为双电机并联。
⑤ 行程可达450mm。
⑥ ISO 230-2
⑦ 3 sigma，采样时长2s，采样频率2kHz；T轴位置稳定性可达±0.003arcsec，详情请联系cust-service@akribis-sys.cn。
★ 不含卡盘。
相关参数规格如有变动，恕不另行通知。

独立Z (悬挂于大理石横梁)

典型参数	Z轴
有效行程	20 mm
双向重复定位精度 ^①	±0.6 μm
定位精度 (补偿后)	±1 μm
平面度	2 μm
直线度	2 μm
俯仰	10 arcsec
俯仰重复精度	±0.5 arcsec
偏摆	10 arcsec
偏摆重复精度	±0.5 arcsec
典型位置稳定性 ^②	±10 nm
额定负载	35 kg

① ISO 230 -2
② 3 sigma, 采样时长2s, 采样频率2kHz。

运动整定时间

典型参数	数值
整定窗口 ±0.1um: 80mm 步进	205 ms
整定窗口 ±0.1um: 25mm 步进	125 ms
整定窗口 ±0.1um: 5mm 步进	70 ms
整定窗口 ±0.4 arcsec: 180deg 步进	500 ms
整定窗口 ±0.4 arcsec: 1deg 步进	100 ms

★ 运动整定时间为平均值。

主动隔振系统

参数规格	数值
被动隔震种类	气囊
固有频率	2 Hz
主动减震种类	直线电机
控制自由度	6
负载能力 @ 4 bar (伺服阀)	1080 kg
峰值力	560 N

订购规则 (OPN)

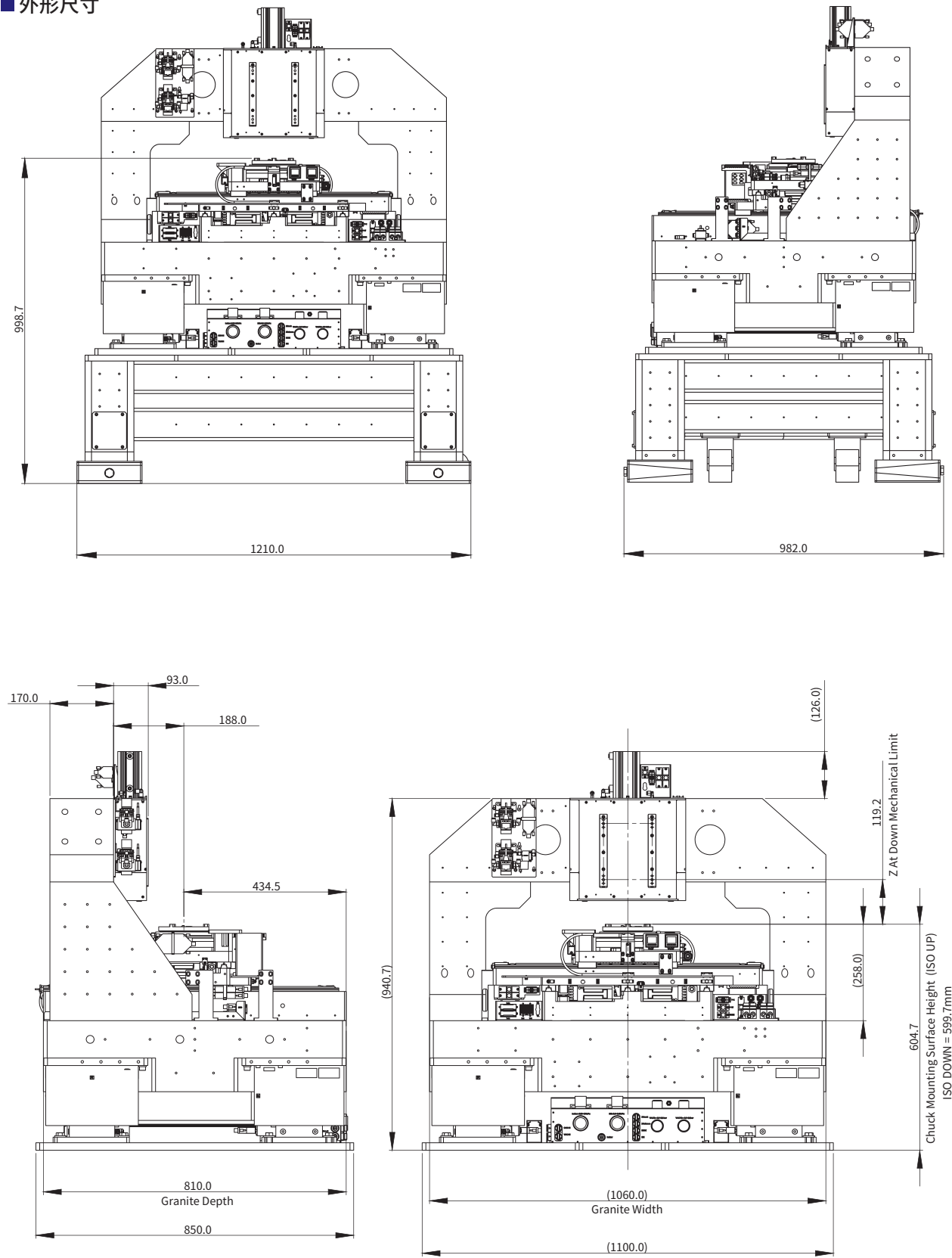
PGS-XYT-B3637-H2A3

型号:	PGS-XYT	栅尺:	3:微晶玻璃, 0ppm/K
表面处理:	B:黑色氧化	编码器:	H2A:LiF4, SINCOS (1Vpp)
上轴行程:	36:360mm	下轴行程:	37:370mm

注:
★ 特殊环境要求, 可定制, 请联系cust-service@akribis-sys.cn。

尺寸图

■ 外形尺寸



产品介绍

选型要素

常见问题

龙门平台的运动控制介绍

双导轨模组

交叉滚柱模组

音圈模组

微型模组

拾放模组

气浮模组

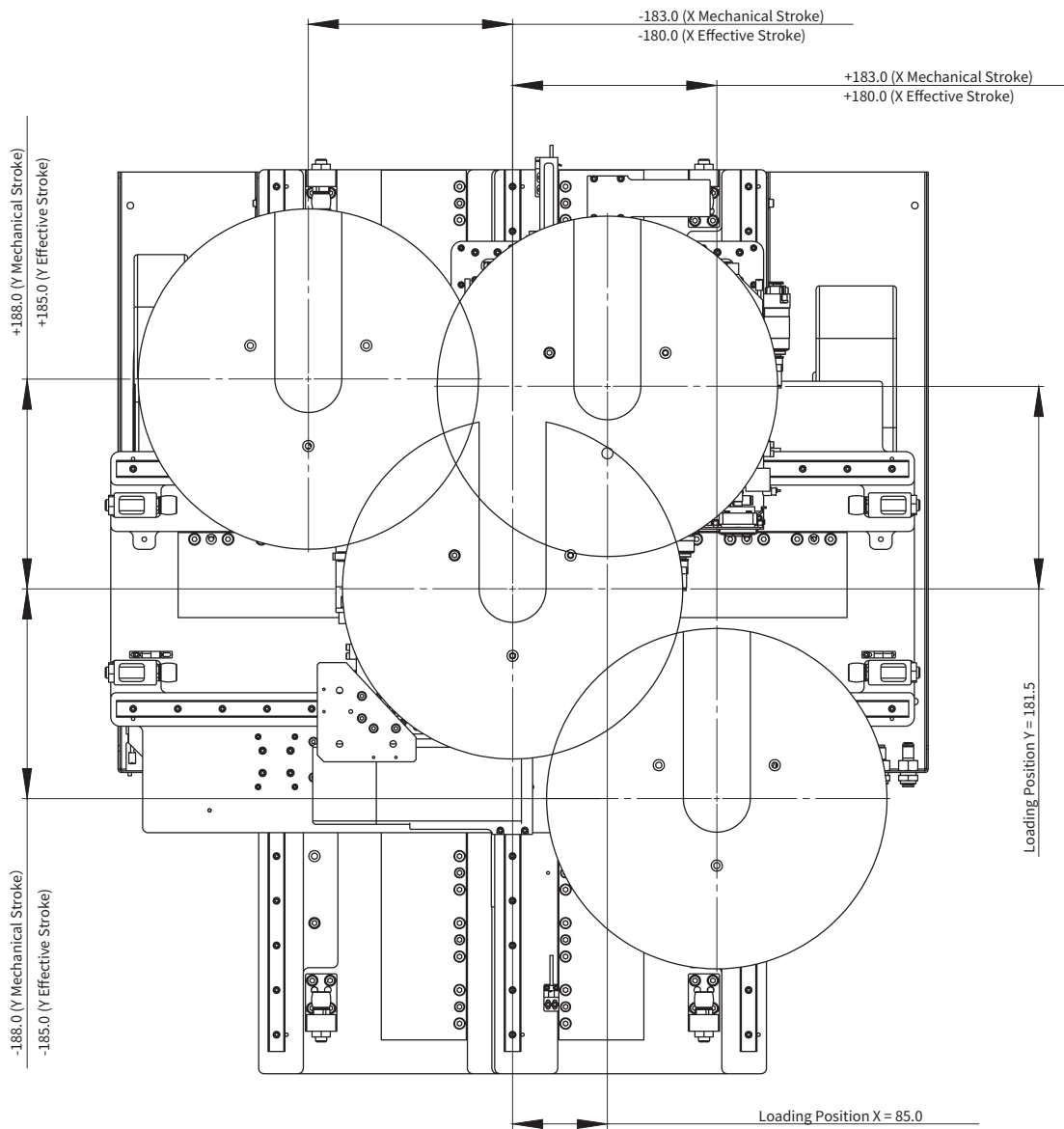
堆叠平台

龙门平台

圆晶平台

尺寸图

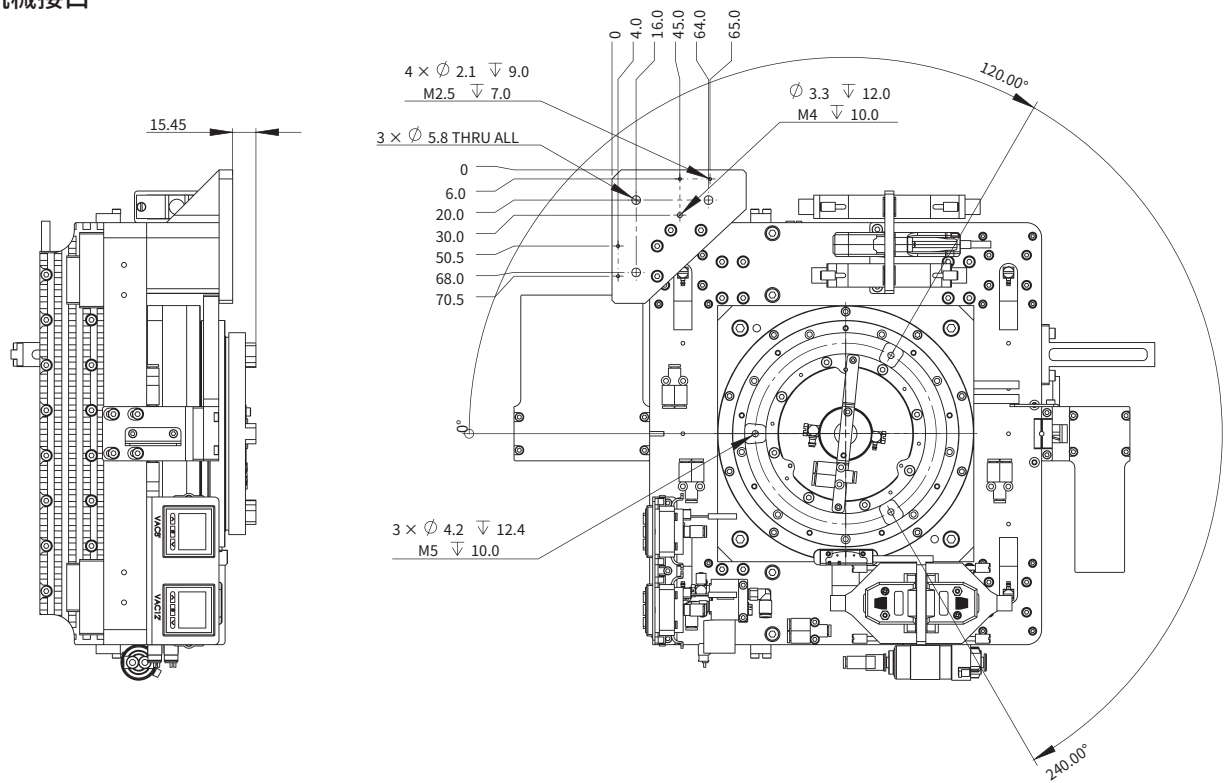
行程



产品介绍
选型要素
常见问题
龙门平台的运动控制介绍
双导轨模组
交叉滚柱模组
音圈模组
微型模组
拾放模组
气浮模组
堆叠平台
龙门平台
圆晶平台

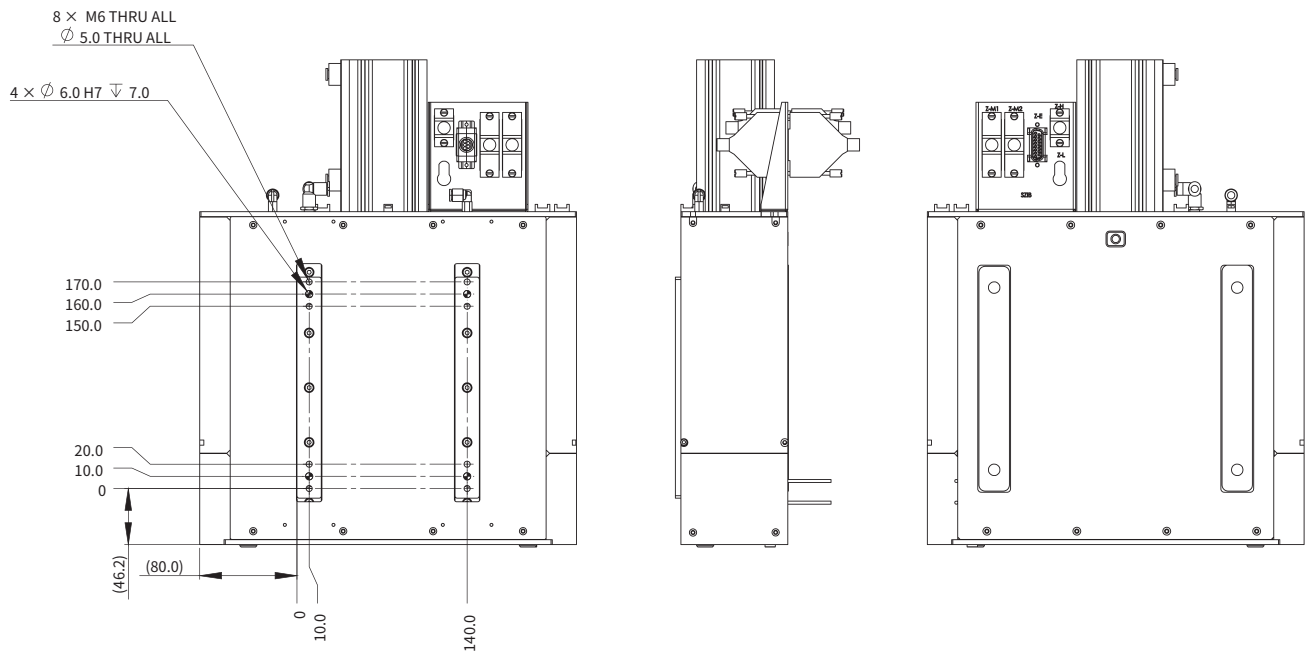
接口图

■ T 轴机械接口



接口图

■ Z 轴机械接口



产品介绍

选型要素

常见问题

龙门平台的运动控制介绍

双导轨模组

交叉滚柱模组

音圈模组

微型模组

拾放模组

气浮模组

堆叠平台

龙门平台

圆晶平台

Akribis Systems